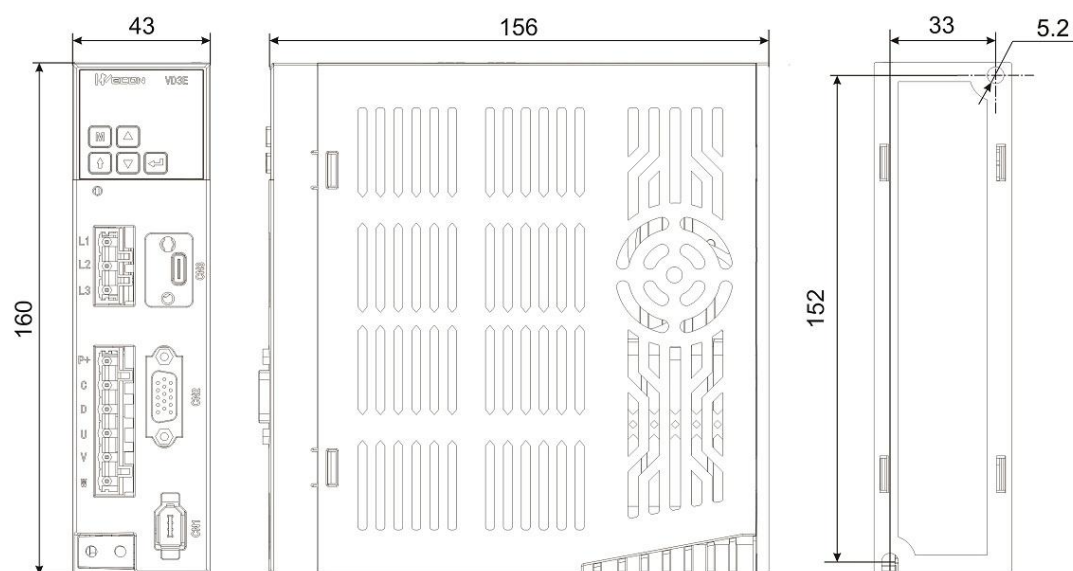


维控 VD3E 系列伺服驱动器（A 型）

VD3E 系列驱动器-特色功能:

- ◇高性能 CPU
- ◇EtherCAT 高速总线
- ◇功能丰富
- ◇多模式控制

尺寸安装图:



产品参数表见下表：

VD3E 选型表：

系列	类型	机型外观	电源	伺服驱动器型号	最大输出电流
VD3E	EtherCAT 总线型	A 型	220V	VD3E-010SA1G	10
				VD3E-014SA1G	14
		B 型		VD3E-016SA1G	16
				VD3E-019SA1G	19
				VD3E-021SA1G	21
				VD3E-025SA1G	25
				VD3E-030SA1G	30

VD3E 规格参数表：

基本规格	控制方式		IGBT PWM 控制正弦波电流驱动
	编码器反馈		17bit/23bit 绝对值编码器
	控制信号输入		6 个 DI 输入，根据功能码配置选择输入功能
	控制信号输出		3 个 DO 输出，根据功能码配置选择输出功能
	通讯功能	上位机通讯	USB 接口。可通过电脑上位机进行功能码参数设定，监视状态，查看波形，参数自整定等
	制动电阻		内置制动电阻，支持外部制动电阻
通用功能	自动参数整定		可通过上位机配合进行自动负载惯量识别和自动刚性等级，参数自整定
	波形查看		可通过上位机观察实时转速/转矩/位置偏差等数据的波形
	波形存储		波形采集频率 1KHz，最长可以保存 10s 的原始波形数据
	参数导入导出		支持批量参数导入，导出；支持 SDO 下载
	振动抑制		可以通过设定振动抑制参数对机械振动进行抑制
	保护功能		过压，欠压，过流，超速，过载，过热，编码器故障，位置偏差过大，转矩限制，转速限制等
	抱闸		支持抱闸输出控制
	通用控制 DI 输入		伺服使能 (SON)、故障与警告清除 (A-CLR)、正转驱动禁止 (POT)、反转驱动禁止 (NOT)、紧急停机 (E-STOP)
	通用控制 DO 输出		伺服准备好 (RDY)、故障信号 (ALM)、警告信号 (WARN)、旋转检测 (TGON)、零速信号 (ZSP)、转矩限制中 (T-LIMIT)、速度受限 (V-LIMIT)、伺服开启状态输出 (SRV-ST)、伺服抱闸输出 (BRK-OFF)、通信 VDO
EtherCAT	EtherCAT	通讯协议	EtherCAT 协议

相关	从站基本性能	支持服务	CoE (PDO , SDO)
		同步方式	DC-分布式时钟
		物理层	100BASE-TX
		波特率	100 Mbit/s (100Base-TX)
		双工方式	全双工
		拓扑结构	环形、线形
		传输媒介	带屏蔽的超 5 类或更好网线。
		传输距离	两节点间小于 100M (环境良好, 线缆优良)。
		从站数	协议上支持到 65535, 实际使用不超过 100 台。
		帧长度	44 字节~1498 字节
		过程数据	单个以太网帧最大 1486 字节。
		同步抖动	<1us
		分布时钟	64 位
	EEPROM 容量	8kbit 初始化数据通过 EtherCAT 主站写入	
	控制模式及性能	控制模式	CSP , HM
同步周期		125μs	