

维控 IND3E 系列伺服驱动器（C 型）

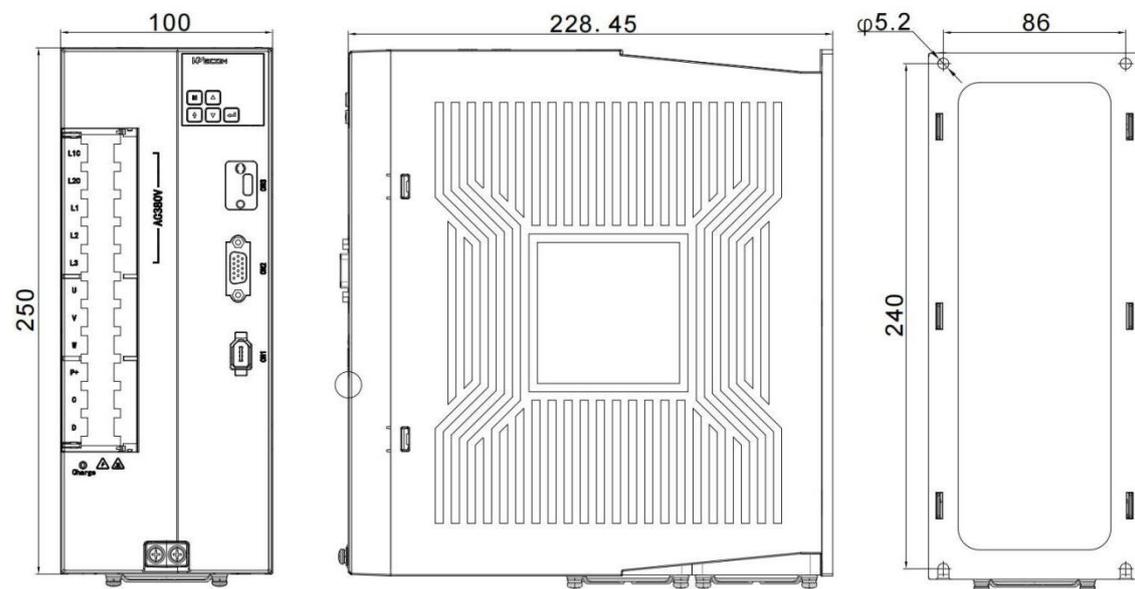
特色功能：

EtherCAT 总线伺服驱动器，设备兼容性强

双板设计结构，高低压电路分离，运行更稳定。

380V 供电，带载功率大，满足用户复杂的应用场景。

尺寸安装图：



产品参数表见下表：

型号	电源电压	最大电流
IND3E-030TA1G	380V	30A
IND3E-040TA1G	380V	40A
IND3E-050TA1G	380V	50A

项目		IND3E(C 型)	
基本规格	电源	380V 供电	
	控制方式	IGBT PWM 控制正弦波电流驱动	
	编码器反馈	17bit/23bit 绝对值编码器	
	控制信号输入	6 个 DI 输入，根据功能码配置选择输入功能	
	控制信号输出	3 个 DO 输出，根据功能码配置选择输出功能	
	通讯功能	上位机通讯	
	制动电阻	USB 接口。可通过电脑上位机进行功能码参数设定，监视状态，查看波形，参数自整定等 内置制动电阻，支持外部制动电阻	
通用功能	自动参数整定	可通过上位机配合进行自动负载惯量识别和自动刚性等级，参数自整定	
	波形查看	可通过上位机观察实时转速/转矩/位置偏差等数据的波形	
	波形存储	波形采集频率 1K Hz,最长可以保存 10s 的原始波形数据	
	参数导入导出	支持批量参数导入，导出；支持 SDO 下载	
	振动抑制	可以通过设定振动抑制参数对机械振动进行抑制	
	保护功能	过压，欠压，过流，超速，过载，过热，编码器故障，位置偏差过大，转矩限制，转速限制等	
	抱闸	支持抱闸输出控制	
	通用控制 DI 输入	伺服使能 (SON)、故障与警告清除(A-CLR)、正转驱动禁止(POT) 反转驱动禁止(NOT)、紧急停机(E-STOP)	
	通用控制 DO 输出	伺服准备好(RDY)、故障信号(ALM)、警告信号(WARN)、旋转检测(TGON) 零速信号(ZSP)、转矩限制中(T-LIMIT)、速度受限(V-LIMIT) 伺服开启状态输出(SRV-ST)、伺服抱闸输出(BRK-OFF)、通信 INDO	
EtherCAT 相关	EtherCAT 相关	通讯协议	EtherCAT 协议
		支持服务	CoE(PDO,SDO)
		同步方式	DC-分布式时钟
		物理层	100BASE-TX
		波特率	100 Mbit/s(100Base-TX)
		双工方式	全双工
		拓扑结构	环形、线形
		传输媒介	带屏蔽的超 5 类或更好网线
		传输距离	两节点间小于 100M(环境良好，线缆优良)
		帧长度	44 字节~1498 字节
		过度数据	单个以太网帧最大 1486 字节
		同步抖动	<1μs
		分布时钟	64 位
		EEPROM 容量	8k bit 初始化数据通过 EtherCAT 主站写入
		控制模式及性能	控制模式
	同步周期	125μs	