

# VD2 系列（B 型）

伺服驱动器（SERVO）

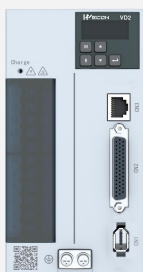
## 主要功能

通用脉冲式伺服驱动器，功率覆盖范围广。

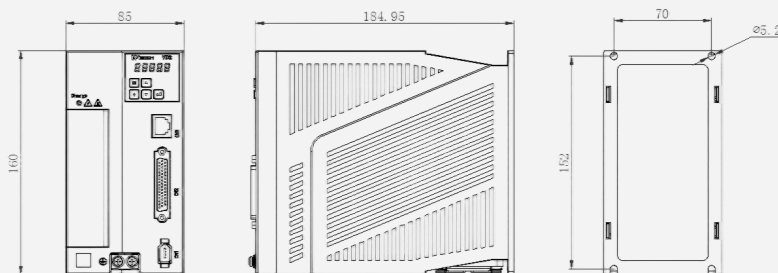
多种控制模式，满足用户复杂多样化的应用场景。

部分机型支持高速 DO 输出、外部 PID 功能。

## 产品图



## 安装尺寸图



（单位: mm，误差范围 $\pm 0.5$ mm）

| 型号              | 电源电压 | 最大电流 |
|-----------------|------|------|
| VD2-016SA1G/H/R | 220V | 16A  |
| VD2-019SA1G/H/R | 220V | 19A  |
| VD2-021SA1G/H/R | 220V | 21A  |
| VD2-025SA1G     | 220V | 25A  |
| VD2-030SA1G     | 220V | 30A  |
| VD2-016TA1G     | 380V | 16A  |
| VD2-019TA1G     | 380V | 19A  |
| VD2-021TA1G     | 380V | 21A  |

| 型号/规格 |          | VD2(B型)                                                                                                                                                                                         |
|-------|----------|-------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| 基本规格  | 电源       | 220V/380V供电                                                                                                                                                                                     |
|       | 控制方式     | IGBT PWM控制正弦波电流驱动                                                                                                                                                                               |
|       | 编码器反馈    | 2500线增量式编码器；17bit、23bit绝对值编码器                                                                                                                                                                   |
|       | 控制信号输入   | 8个DI输入                                                                                                                                                                                          |
|       | 控制信号输出   | 4个DO输出                                                                                                                                                                                          |
|       | 模拟信号输入   | 2通道AI输入；范围(-10V~+10V)                                                                                                                                                                           |
|       | 脉冲信号输入   | 集电极开路or差分输入                                                                                                                                                                                     |
|       | 脉冲反馈输出   | A差分输出；B差分输出；Z差分输出                                                                                                                                                                               |
|       | 内部指令     | 支持8段内部速度指令；支持多段内部位置指令                                                                                                                                                                           |
|       | 通讯功能     | 可同时支持Modbus通讯及上位机通讯<br>上位机通讯方式可通过电脑上上位机进行功能码参数设定、监视状态、查看波形、参数自整定等。                                                                                                                              |
| 制动电阻  |          | 内置制动电阻；支持外部制动电阻。                                                                                                                                                                                |
| 通用功能  | 自动参数整定   | 自动负载惯量识别、自动刚性等级参数自整定                                                                                                                                                                            |
|       | 波形查看     | 可观察实时转速/转矩/位置偏差                                                                                                                                                                                 |
|       | 波形存储     | 最长可保存10s的原始波形数据                                                                                                                                                                                 |
|       | 参数导入导出   | 支持批量参数导入、导出；支持PLC自动配置伺服参数(部分型号支持)                                                                                                                                                               |
|       | 振动抑制     | 可通过设定振动抑制参数对机械振动进行抑制                                                                                                                                                                            |
|       | 保护功能     | 过压，欠压，过流，超速，过载，过热，<br>编码器故障，位置偏差过大，转矩限制，转速限制等                                                                                                                                                   |
|       | 抱闸       | 支持抱闸输出控制                                                                                                                                                                                        |
|       | 通用控制DI输入 | 伺服使能(SON)、故障与警告清除(A-CLR)、正转驱动禁止(POT)<br>反转驱动禁止(NOT)、指令取反(C-SIGN)、紧急停机(E-STOP)<br>增益切换(GAIN-SEL)、多段内部速度指令选择(INS PD1、INS PD2、INS PD3)<br>多段内部位置指令选择与使能(IN POS1、IN POS2、IN POS3、IN POS4、EN IN POS) |
|       | 通用控制DO输出 | 伺服准备好(RDY)、故障信号(ALM)、警告信号(WARN)、旋转检测(TGON)<br>零速信号(ZSP)、转矩限制中(T-LIMIT)、速度受限(V-LIMIT)<br>伺服开启状态输出(SRV-ST)、伺服抱闸输出(BRK-OFF)、ABZ脉冲输出反馈                                                              |
| 位置模式  | 脉冲频率     | 最高500K Hz                                                                                                                                                                                       |
|       | 脉冲形态     | 方向+脉冲；CW/CCW；AB相正交编码                                                                                                                                                                            |
|       | 脉冲滤波     | 一阶低通滤波或平滑滤波器                                                                                                                                                                                    |
|       | 脉冲输出     | 差分正交编码A、B、Z输出<br>一圈脉冲数可设置或分子分母形式设置                                                                                                                                                              |
| 速度模式  | 指令输入     | -10V~+10V模拟量输入；内部速度指令(8段)                                                                                                                                                                       |
|       | 零速钳位     | 可根据零速钳位功能设置，将电机转速钳制为零                                                                                                                                                                           |
|       | 转矩限制     | 可设置转矩的限制值                                                                                                                                                                                       |
| 转矩模式  | 指令输入     | -10V~+10V模拟量输入；内部转矩指令                                                                                                                                                                           |
|       | 转矩到达     | 可灵活配置的转矩到达阈值及DO输出                                                                                                                                                                               |
|       | 转速限制     | 灵活设置的转速限制                                                                                                                                                                                       |

